

PODŁĄCZENIE I REGULACJE DETEKTORA RUCHU MFDR-3 ver. 1.1

Podłączenia:

Przełącznik:

NO - styk zwarty przy zgłoszeniu
NC - styk rozarty przy zgłoszeniu
C - styk przełącznika zwierany z NO lub NC

Zasilanie:

A - B - podłączenie zasilania 24V. Napięcie stałe
polaryzacja dowolna
PE - przewód ochronny, uziemienie

Numeracja i oznaczenie przewodów:

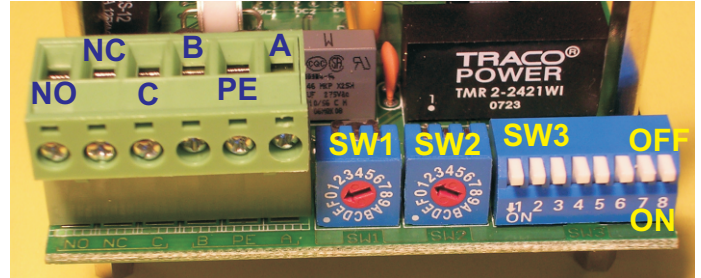
A-1, B-2, - zasilanie
C-3, NO- 4, - styki przełącznika
PE- żółto-zielony - ochrona ESD

Parametry:

Napięcie zasilania: 24V DC (- 40% / +30%)
Pobór mocy: 1.8W
Prąd styków przełącznika: 0.2A
Rezystancja styków przełącznika: 22R
Częstotliwość pracy toru mikrofalowego 24GHz
Moc wypromieniowana z toru mikrofalowego 5mW



Szczegółowa instrukcja znajduje się na stronie: www.apko.com.pl



Zalecane ustawienia detektora MFDR-3 w zależności od rodzaju detekcji:

Detekcja samochodów dojeżdżających do skrzyżowania - wiązka szeroka, detekcja na więcej niż jednym pasie ruchu:

Pochylenie detektora ustawiamy od około 20 do 40 stopni od poziomu w dół w zależności od potrzebnego zasięgu,
SW-1: na wartość pomiędzy B - E
SW-2: na wartość pomiędzy 3 - 4
SW3[1-8]: OFF, OFF, OFF, ON, OFF, ON, OFF, OFF

Detekcja samochodów dojeżdżających do linii zatrzymania - wiązka wąska, detekcja na jednym pasie ruchu w okolicy linii zatrzymania:

Pochylenie detektora ustawiamy od około 40 do 60 stopni od poziomu w dół tak aby "patrzył" na linię zatrzymania,
SW-1: na wartość pomiędzy 8 - A
SW-2: na wartość pomiędzy 1 - 2 (!)
SW3[1-8]: OFF, OFF, OFF, ON, OFF, ON, OFF, OFF

Detekcja rowerzystów dojeżdżających do linii zatrzymania - wiązka wąska, detekcja na jednym pasie ruchu w okolicy linii zatrzymania:

Pochylenie detektora ustawiamy od około 20 do 40 stopni od poziomu w dół tak aby "patrzył" na linię zatrzymania, wysokość montażu około 2.5 - 3.5m najlepiej na słupku HY
SW-1: na wartość pomiędzy 6 - A
SW-2: na wartość pomiędzy 3 - 6
SW3[1-8]: ON, OFF, OFF, ON, OFF, ON, OFF, OFF

Szerokość wiązki pomiarowej detektora a tym samym szerokość pola detekcji jest zależna od zasięgu ustawionego SW-1 i od kąta pochylenia detektora. Zwiększenie zasięgu powoduje poszerzenie pola detekcji. Pochylenie detektora powoduje, że "patrzy" on bliżej a pole detekcji jest wtedy węższe. Przy detekcji rowerzystów ważne jest aby detektor nie patrzył w stronę chodnika gdyż jest prawdopodobne wykrycie ruchu przechodniów. Czas wykrycia ruchu jest ściśle powiązany z dokładnością pomiaru ustawianą SW-2. Im dokładność jest większa tym dłużej trwa pomiar i mogą nie zostać wykryte szybko jadące pojazdy, lub pojazdy krótko "widziane przez detektor", więc SW-2 należy ustawiać na możliwie małą wartość jednak taką która zapewni brak fałszywych zgłoszeń przy braku ruchu obiektów.

Ustawienia przełączników SW1, SW2

SW1 - Zasięg detektora

[0] - minimalny
[F] - maksymalny

SW2 - Dokładność pomiaru (*)

[0] - najgorsza
[F] - najlepsza

Ustawienia przełącznika SW3

SW3 - 1 - Rodzaj detekcji

[OFF] - detekcja pojazdów
[ON] - detekcja pieszych i rowerów

SW3 - 2 - Kierunek detekcji

[OFF] - tylko zbliżające się
[ON] - dowolne

SW3 - 3 4 - Czas podtrzymania zgłoszenia

[OFF OFF] - 0.6 sek.
[ON OFF] - 1.1 sek.
[OFF ON] - 2.1 sek.
[ON ON] - 3.1 sek.

SW3 - 5 6 - Poziom wykrywania

	Pojazdy	Piesi/Rowerzy
[OFF OFF]	- 3km/h	1.5 km/h
[ON OFF]	- 5 km/h	3 km/h
[OFF ON]	- 8 km/h	5 km/h
[ON ON]	- 12 km/h	8 km/h

SW3 - 7, SW3 - 8 Nie używać, ustawić w położeniu OFF

(*) - zaleca się nie ustawiać na wartość większą niż 4-5

Znaczenie diod świecących:

Czerwona na froncie - świecenie oznacza wykrycie ruchu.
Żółta na froncie - świecenie oznacza normalną pracę,
pulsowanie oznacza iż układy kontrolne detektora wykryły problem, brak świecenia oznacza niesprawność lub brak zasilania.

APKO

ul. Agrestowa 8
55-080 Mokronos Dolny

e-mail: apko@apko.com.pl
<http://www.apko.com.pl>

tel. 0-602-155-785
fax. 0-71-391-25-69

