

# PODŁ CZENIE I REGULACJE DETEKTORA RUCHU MFDR-4 ver. 1.0

## Podł czenia:

### Numeracja i oznaczenie przewodów:

(1-2) A-1, B-2, - zasilanie 24V DC  
(3-4) C-3, NO- 4, - styki przeka nika

### Przeka nik:

NO - styk zwarty przy zgłoszeniu

NC - styk rozarty przy zgłoszeniu

C - styk przeka nika zwierany z NO lub NC

### Zasilanie:

A - B - podł czenie zasilania 24V. Napi cie stałe polaryzacja dowolna

## Parametry:

Napi cie zasilania: 24V DC (- 20% / +20%)

Pobór mocy: 1.8W

Pr d styków przeka nika: 0.2A

Rezystancja styków przeka nika: 22R

Cz stotliwo pracy toru mikrofalowego 24GHz

Moc wypromieniowana z toru mikrofalowego 5mW



Szczegółowa instrukcja znajduje si na stronie: [www.apko.com.pl](http://www.apko.com.pl)

## Zalecane ustawienia detektora MFDR-4 w zale no ci od rodzaju detekcji:

### Detekcja rowerzystów i pojazdów szynowych doje d aj cych do skrzy owania - wi zka szeroka, pole detekcji du e:

Pochylenie detektora ustawiamy od około 20 do 40 stopni od poziomu w dół w zale no ci od potrzebnego zasi gu,  
SW-1[1-8]: OFF, OFF, OFF, ON, ON, OFF, OFF, OFF  
SW-2: na warto pomi dzy 2 - 4  
SW-3: na warto pomi dzy 6 - A

### Detekcja rowerzystów i pojazdów szynowych doje d aj cych do linii zatrzymania - wi zka w ska, pole detekcji małe:

Pochylenie detektora ustawiamy od około 40 do 60 stopni od poziomu w dół tak aby "patrzył" na lini zatrzymania,  
SW-1[1-8]: OFF, OFF, OFF, ON, ON, OFF, OFF, OFF  
SW-2: na warto pomi dzy 2 - 4  
SW-3: na warto pomi dzy 4 - 7

### Detekcja pieszych na przejsci u - wi zka w ska, pole detekcji małe:

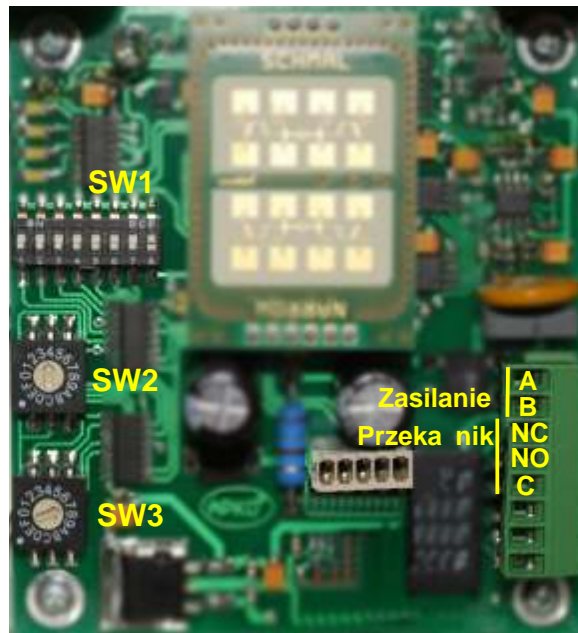
Pochylenie detektora ustawiamy od około 20 do 40 stopni od poziomu w dół tak aby "patrzył" na lini zatrzymania, wysoko monta u około 2.5 - 3.5m najlepiej na słupku HY  
SW-1[1-8]: ON, OFF, OFF, ON, ON, OFF, OFF, OFF  
SW-2: na warto pomi dzy 2 - 4  
SW-3: na warto pomi dzy 5 - 9

Szeroko wi zki pomiarowej detektora a tym samym szeroko pola detekcji jest zale na od zasi gu ustawionego SW-3 i od k ta pochylenia detektora. Zwi kszenie zasi gu powoduje poszerzenie pola detekcji. Pochylenia detektora powoduje, e "patrzy" on bli ej a pole detekcji jest wtedy w sze. Przy detekcji rowerzystów wa ne jest aby detektor nie patrzył w stron chodnika gdy jest prawdopodobne wykrycie ruchu przechodniów. Czas wykrycia ruchu jest ci le powi zany z precyzj detekcji ustawian SW-1. Im precyzja jest wi ksza tym dłu ej trwa pomiar i mog nie zosta wykryte szybko poruszaj ce si obiekty.

### Znaczenie diod wiec cych:

Czerwona na froncie - wiecienie oznacza wykrycie ruchu.

Zielona na froncie - wiecienie oznacza normalna prac , pulsowanie oznacza i układy kontrolne detektora wykryły problem, brak wiecienie oznacza niesprawno lub brak zasilania.



## Ustawienia przeł cznika SW1

**SW1 - 1 - Rodzaj detekcji**  
[ OFF ] - detekcja pojazdów szynowych i rowerów  
[ ON ] - detekcja pieszych i rowerów

**SW1 - 2 - Kierunek detekcji**  
[ OFF ] - tylko zbli aj ce si  
[ ON ] - dowolne

**SW1 - 3 4 - Czas podtrzymania zgłoszenia**  
[ OFF OFF ] - 0.6 sek.  
[ ON OFF ] - 1.1 sek.  
[ OFF ON ] - 2.1 sek.  
[ ON ON ] - 3.1 sek.

**SW1 - 5 6 - Precyzja detekcji**  
[ OFF OFF ] - 2 /niska - szybka/  
[ ON OFF ] - 3  
[ OFF ON ] - 4  
[ ON ON ] - 5 /wysoka - wolna/

SW1 - 7, SW1 - 8 Nie u ywa , ustawi w poło eniu OFF

## Ustawienia przeł czników SW2, SW3

### SW2 - Minimalna pr dko detekcji

SW: 0 1 2 3 4 5 6 7 8 9 A B C D E F  
S/R: 4 5 6 7 8 9 10 11 12 13 14 15 16 17 18 19 km/h  
P/R: 1.5 2.0 2.5 3.0 3.5 4.0 4.5 5.0 5.5 6.0 6.5 7.0 7.5 8.0 8.5 9.0 km/h

### SW3 - Zasi g / czuło MFDR-4

0 - zasi g minimalny, F - zasi g maksymalny

APKO Piotr Wisznicki

ul. Chłopska 46  
55-080 SMOLEC

e-mail: [apko@apko.com.pl](mailto:apko@apko.com.pl)  
<http://www.apko.com.pl>

tel. 602-155-785

